

## [Technical Data] [ข้อมูลทางเทคนิค]

**Radial Bearing (Class 0) Tolerances and Allowances** (พิจัดความเพี้ยนและค่าใช้งานของลูกปืนแนวรัศมี (Class 0))  
About IP Codes for Sensor Switches (เกี่ยวกับรหัส IP ของสวิตช์เซ็นเซอร์)

คัดลอกมาจาก JIS B 1514

### พิจัดความเพี้ยนและค่าใช้งานของลูกปืนแนวรัศมี (Class 0)

(1) ลักษณะภายใน

เส้นผ่านศูนย์กลางด้านในของลูกปืน	$d$ (mm)	$\triangle d_{mp}$	อนุกรรมสัณผ่านศูนย์กลาง			$V_{dmp}$	$K_{ia}$	ลูกปืนเดียว		ลูกปืนสอง		$V_{Bs}$	
			9 0,1 2,3,4					ลูกปืนเดียว		ลูกปืนสอง			
			$V_{dp}$	$\triangle B_s$	$V_{dp}$	$\triangle B_s$	$V_{dp}$	$\triangle B_s$	$V_{dp}$	$\triangle B_s$	$V_{dp}$		
0.6(1)	2.5	0	-8	10	8	6	6	10	0	-40	-	12	
2.5	10	0	-8	10	8	6	6	10	0	-120	0	15	
10	18	0	-8	10	8	6	6	10	0	-120	0	20	
18	30	0	-10	13	10	8	8	13	0	-120	0	20	
30	50	0	-12	15	12	9	9	15	0	-120	0	20	
50	80	0	-15	19	19	11	11	20	0	-150	0	25	
80	120	0	-20	25	15	15	15	25	0	-200	0	25	
120	180	0	-25	31	31	19	19	30	0	-250	0	30	
180	250	0	-30	38	38	23	23	40	0	-300	0	30	
250	315	0	-35	44	44	26	26	50	0	-350	0	35	
315	400	0	-40	50	50	30	30	60	0	-400	0	40	
400	500	0	-45	56	56	34	34	65	0	-450	-	50	
500	630	0	-50	63	63	38	38	70	0	-500	-	60	
630	800	0	-75	-	-	-	-	80	0	-750	-	70	
800	1000	0	-100	-	-	-	-	90	0	-1000	-	80	
1000	1250	0	-125	-	-	-	-	100	0	-1250	-	100	
1250	1600	0	-160	-	-	-	-	120	0	-1600	-	120	
1600	2000	0	-200	-	-	-	-	140	0	-2000	-	140	

(?) 0.6 mm รวมอยู่ใน class นี้

(2) ใช้กัน้ำหนาแต่ละสำหรับลูกปืนสอง

(2) วงแหวนด้านนอก

เส้นผ่านศูนย์กลางด้านนอกของลูกปืน	$D$ (mm)	$\triangle D_{mp}$	ลูกปืนแบบเบ็ด			$V_{Dmp}$	$K_{ea}$	$\triangle Cs$			$V_{Cs}$	
			อนุกรรมสัณผ่านศูนย์กลาง					ลูกปืนแบบมีร่อง				
			9	0,1	2,3,4	2,3,4	$V_{DPf}$					
2.5(3)	6	0	-8	10	8	6	10	6	15			
6	18	0	-8	10	8	6	10	6	15			
18	30	0	-9	12	9	7	12	7	15			
30	50	0	-11	14	11	8	16	8	20			
50	80	0	-13	16	13	10	20	10	25			
80	120	0	-15	19	19	11	26	11	35			
120	150	0	-18	23	23	14	30	14	40			
150	180	0	-25	31	31	19	38	19	45			
180	250	0	-30	38	38	23	-	23	50			
250	315	0	-35	44	44	26	-	26	60			
315	400	0	-40	50	50	30	-	30	70			
400	500	0	-45	56	56	34	-	34	80			
500	630	0	-50	63	63	38	-	38	100			
630	800	0	-75	94	94	55	-	55	120			
800	1000	0	-100	125	125	75	-	75	140			
1000	1250	0	-125	-	-	-	-	-	160			
1250	1600	0	-160	-	-	-	-	-	190			
1600	2000	0	-200	-	-	-	-	-	220			
2000	2500	0	-250	-	-	-	-	-	250			

(?) 2.5 mm รวมอยู่ใน class นี้

(4) ใช้กัน้ำไม่ได้ตั้งแต่หัวของ (retaining ring)

ค่าความคลาดเคลื่อนเชิงมิติ

$\triangle d_{mp}$  : ค่าที่พิจัดความเพี้ยนของค่าเดี่ยวเส้นผ่านศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวนอน

$\triangle D_{mp}$  : ค่าที่พิจัดความเพี้ยนของค่าเดี่ยวเส้นผ่านศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

$\triangle Bs$  : ค่าที่พิจัดความเพี้ยนขององศาที่ต้องให้ หรือค่าที่พิจัดความเพี้ยนของระยะห่างศูนย์กลาง

$\triangle Cs$  : ค่าที่พิจัดความเพี้ยนของหัวของแบบในแนวนอน

ความไม่เท่ากันเชิงมิติ

$V_{dp}$  : ค่าความไม่เท่ากันของค่าเดี่ยวเส้นผ่านศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวนอน

$V_{Dp}$  : ค่าความไม่เท่ากันของค่าเดี่ยวเส้นผ่านศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

$V_{Bs}$  : ค่าความไม่เท่ากันขององศาที่ต้องให้ที่เก็บระยะห่างศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

$V_{Cs}$  : ค่าความไม่เท่ากันขององศาที่ต้องให้ที่เก็บระยะห่างศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

ความเที่ยงตรงในการหมุน

$V_{Dmp}$  : ค่าความไม่เท่ากันขององศาที่ต้องให้ที่เก็บระยะห่างศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

$V_{Cs}$  : ค่าความไม่เท่ากันขององศาที่ต้องให้ที่เก็บระยะห่างศูนย์กลางที่ใช้ในแบบในแนวราบ

ความเที่ยงตรงในการหมุน

$K_{ia}$  : ค่าเมื่อเป็นแบบในแนวราบ

$K_{ea}$  : ค่าเมื่อเป็นแบบในแนวราบด้านใน

$K_{ea}$  : ค่าเมื่อเป็นแบบในแนวราบด้านนอก

การป้องกันในระดับนานาชาติ International Protection —

เลขบอกรักษาภัยตัวเลขอารบิก (0~6) : การเข้าไปของแม่กลบกลมที่เป็นของแข็ง —

เลขบอกรักษาภัยตัวเลขอารบิก (0~8) : การเข้าไปของน้ำที่มีผลลัพธ์ให้เกิดอันตราย —

IP

6

7

เกี่ยวกับรหัส IP ของสวิตช์เซ็นเซอร์

รหัส IP ในแท็คติลลีสต์อ้างอิงจาก “ประการการป้องกันสำหรับอุปกรณ์” ของ IEC 529:1989

ความสามารถในการซื้อขายได้รับผลกระทบจากเงื่อนไขหรือ

สภาพแวดล้อมที่ใช้งาน

หรือฟุ่ม

การเข้าไปของแม่กลบกลมที่เป็นของแข็ง

การเข้าไปของน้ำที่มีผลลัพธ์ให้เกิดอันตราย

การเข้าไปของน้ำที่มีผลลัพธ์ให้เกิดอันตราย